

# 4. 車輜開発の目的

- ① 回収車内でごみの分別、ペットボトルのチップ化を自動化することにより収集作業・中間処理の効率の向上
- ② 収集作業・中間処理の効率化による作業時間・トータルコストの低減
- ③ 効率化、費用低減によるペットボトルリサイクル(回収)率の向上及び車輜移動距離削減によるCO<sub>2</sub>削減への貢献